(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro





(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 4. August 2005 (04.08.2005)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2005/071360 A1

- (51) Internationale Patentklassifikation⁷: G01D 5/165, 5/251
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2004/053661
- (22) Internationales Anmeldedatum:

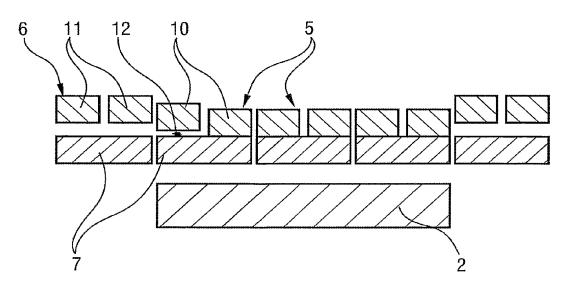
22. Dezember 2004 (22.12.2004)

- (25) Einreichungssprache: Deutsch
- (26) Veröffentlichungssprache: Deutsch
- (30) Angaben zur Priorität: 10 2004 004 102.4 27. Januar 2004 (27.01.2004) DE
- (71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT [DE/DE]; Wittelsbacherplatz 2, 80333 München (DE).

- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): PAUER, Bernd [DE/DE]; Wiesenstrasse 7, 65817 Eppstein (DE).
- (74) Gemeinsamer Vertreter: SIEMENS AKTIENGE-SELLSCHAFT; Postfach 22 16 34, 80506 München (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (54) Title: PASSIVE MAGNETIC POSITION SENSOR
- (54) Bezeichnung: MAGNETISCH PASSIVER POSITIONS-SENSOR



(57) Abstract: Disclosed is a passive magnetic position sensor comprising contacting spring elements (5, 6) that can be moved against a resistance device (4) with the aid of a magnet (2) and are provided with two tongues (10, 11) by means of which said contacting spring elements (5, 6) face a contact (7). The magnet (2) is able to press both tongues (10, 11) against the contact (7). If one of the tongues (10, 11) is prevented from being contacted as a result of the contact (7) being soiled (12), the other tongue (10, 11) is used for contacting, thus providing the position sensor with high redundancy.

(57) Zusammenfassung: Bei einem magnetisch passiven Positions-Sensor haben von einem Magneten (2) gegen eine Widerstandseinrichtung (4) bewegbare Kontaktfederelemente (5, 6) zwei Zungen (10, 11), mit denen sie einem Kontakt (7) gegenüberstehen. Der Magnet (2) vermag beide Zungen (10,11) gegen den Kontakt (7) zu drücken. Wird die Kontaktierung einer der Zungen (10,11) durch eine Verschmutzung (12) des Kontaktes (7) verhindert, erfolgt die Kontaktierung durch die andere Zunge (10,11). Hierdurch hat der Positions-Sensor eine hohe Redundanz.



WO 2005/071360 A1



TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW

(84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL,

PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Veröffentlicht:

mit internationalem Recherchenbericht

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

Beschreibung

15

20

25

30

35

Magnetisch passiver Positions-Sensor

Die Erfindung betrifft einen magnetisch passiven PositionsSensor mit einem bewegbaren Magneten, mit einer Vielzahl von
im Bewegungsbereich des Magneten angeordneten Kontaktfederelementen, wobei die Kontaktfederelemente einer Widerstandseinrichtung gegenüberstehen und von dem Magneten gegen die
Widerstandseinrichtung bewegbar sind, und wobei die Widerstandseinrichtung mehrere einzelne, elektrische, den Kontaktfederelementen gegenüberstehende Kontakte hat.

Ein solcher Positions-Sensor wird bei Füllstandssensoren in Kraftstoffbehältern heutiger Kraftfahrzeuge häufig eingesetzt und ist beispielsweise aus der DE 196 48 539 A1 bekannt. Der Positions-Sensor erzeugt in Abhängigkeit von der Stellung des Magneten elektrische Signale. Die Kontaktfederelemente sind als eine Reihe elektrisch miteinander verbundener, federelastischer Zungen ausgebildet. Jeweils eine der Zungen steht einem der Kontakte der Widerstandseinrichtung gegenüber. Wird der Magnet über die Widerstandseinrichtung bewegt, gelangen die Kontaktfederelemente gegen die Kontakte der Widerstandseinrichtung. Nachteilig bei dem bekannten Positions-Sensor ist, dass eine Verschmutzung der Kontakte oder der Kontaktfederelemente eine elektrische Verbindung verhindert. In diesem Fall vermag der Positionssensor keine elektrischen Signale zu erzeugen. Daher werden meist mehrere, beispielsweise drei Kontaktfederelemente gegen drei einander benachbarte Kontakte bewegt. Jedoch führt auch hier der Ausfall eines der Kontaktfederelemente zu einer Verfälschung der elektrischen Signale des Positions-Sensors.

Der Erfindung liegt das Problem zugrunde, einen Positions-Sensor der eingangs genannten Art so zu gestalten, dass eine Verringerung der Genauigkeit der Signale in Abhängigkeit von der Stellung des Magneten durch einzelne Schmutzpartikel weitgehend vermieden wird.

1

Dieses Problem wird erfindungsgemäß dadurch gelöst, dass einem einzelnen Kontakt der Widerstandseinrichtung zumindest zwei Zungen der Kontaktfederelemente zugeordnet sind.

Durch diese Gestaltung wird bei einem auf dem Kontakt haftenden Schmutzpartikel nur die elektrische Verbindung einer der Zungen mit dem Kontakt verhindert. Die zweite Zunge kann die Verbindung mit dem Kontakt herstellen. Dieser Kontakt vermag daher Signale des Positionssensors zu erzeugen. Damit erzeugt die Anzahl der einem einzelnen Kontakt zugeordneten Zungen eine Redundanz. Daher führen einzelne Schmutzpartikel nicht zu einer Verringerung der Genauigkeit des erfindungsgemäßen Positions-Sensors.

Der erfindungsgemäße Positions-Sensor gestaltet sich konstruktiv besonders einfach, wenn die Zungen jeweils als einzelnes Kontaktfederelement ausgebildet sind.

20

30

35

Die Erfindung lässt zahlreiche Ausführungsformen zu. Zur weiteren Verdeutlichung ihres Grundprinzips ist eine davon in der Zeichnung dargestellt und wird nachfolgend beschrieben. Diese zeigt in

- Figur 1 eine Schnittdarstellung durch einen erfindungsgemäßen Positions-Sensor,
 - Figur 2 eine Schnittdarstellung durch den erfindungsgemä-ßen Positions-Sensor aus Figur 1 entlang der Linie II II.

Figur 1 zeigt einen Positions-Sensor mit einem auf einem Schwenkarm 1 angeordneten Magneten 2. Der Schwenkarm 1 ist auf einer Drehachse 3 befestigt. Die Drehachse 3 lässt sich beispielsweise mit einem nicht dargestellten Schwimmer eines Füllstandssensors eines Kraftstoffbehälters verbinden. Über die Drehachse 3 wird der Magnet 2 über eine Widerstandseinrichtung 4 verschwenkt. Auf der dem Magneten 2 abgewandten Seite der Widerstandseinrichtung 4 sind magnetische Kontakt-

2

federelemente 5, 6 angeordnet. Die Kontaktfederelemente 5, 6 lassen sich von dem Magneten 2 anziehen und gegen die Widerstandseinrichtung 4 drücken. Die Widerstandseinrichtung 4 hat mehrere, den Kontaktfederelementen 5, 6 gegenüberstehende Kontakte 7. Die Kontakte 7 sind über eine Widerstandsbahn 8 miteinander verbunden. Alternativ dazu könnten die Kontakte auch auf einem Dickschichtnetzwerk angeordnet sein. Die Widerstandseinrichtung 4 ist über elektrische Leitungen 9 mit einer nicht dargestellten Elektronik verbunden, welche über die an der Widerstandseinrichtung 4 anliegenden Kontaktfederelemente 5, 6 die Stellung des Magneten 2 erfasst. Dieser Positions-Sensor ist in der DE 196 48 539 A1 ausführlich beschrieben, weshalb zur Offenbarung des Aufbaus und der Funktion ausdrücklich auf diese Schrift verwiesen wird.

Figur 2 zeigt eine Schnittdarstellung durch den PositionsSensor aus Figur 1, wobei die Kontaktfederelemente jeweils
zwei einem einzelnen Kontakt gegenüberstehende Zungen 10, 11
aufweisen. Der Magnet 2 kontaktiert insgesamt drei Kontakte 7
mit den Kontaktfederelementen 5. An einem der Kontakte 7 ist
beispielhaft eine Verschmutzung 12 dargestellt, welche eine
Kontaktierung mit einer der Zungen 10 des Kontaktfederelementes 5 verhindert. Der Kontakt 7 wird von der zweiten Zunge 10
des diesem Kontakt 7 gegenüberstehenden Kontaktfederelementes
5 kontaktiert.

Patentansprüche

1. Magnetisch passiver Positions-Sensor mit einem bewegbaren Magneten, mit einer Vielzahl von im Bewegungsbereich 5 des Magneten angeordneten Kontaktfederelementen, wobei die Kontaktfederelemente einer Widerstandseinrichtung gegenüberstehen und von dem Magneten gegen die Widerstandseinrichtung bewegbar sind, und wobei die Widerstandseinrichtung mehrere einzelne, elektrische, den 10 Kontaktfederelementen gegenüberstehenden Kontakte hat, dadurch gekennzeichnet, dass einem einzelnen Kontakt (7) der Widerstandseinrichtung (4) zumindest zwei Zungen (10, 11) der Kontaktfederelemente (5, 6) zugeordnet sind.

15

2. Magnetisch passiver Positions-Sensor nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Zungen (10, 11) jeweils als einzelnes Kontaktfederelement (5, 6) ausgebildet sind.

20

25

FIG 1

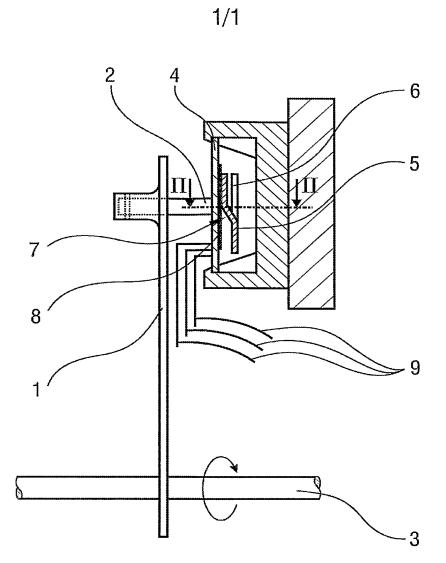
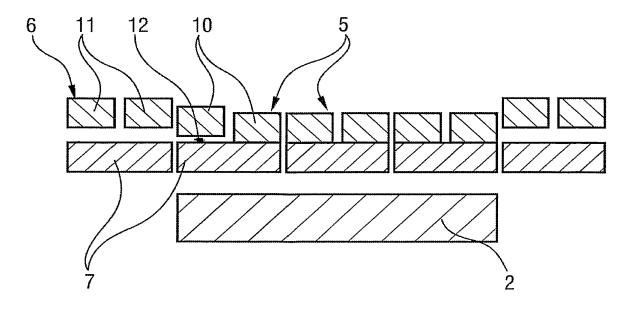


FIG 2



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No PCT/EP2004/053661

A. CLASS IPC 7	IFICATION OF SUBJECT MATTER G01D5/165 G01D5/251			
	40110, 100			
According t	o International Patent Classification (IPC) or to both national class	ification and IPC		
B. FIELDS	SEARCHED			
Minimum d	ocumentation searched (classification system followed by classific $601D$	cation symbols)		
Documenta	tion searched other than minimum documentation to the extent the	at such documents are included in the fields se	earched	
Electronic d	ata base consulted during the International search (name of data	base and, where practical, search terms used)	
EPO-In	ternal, WPI Data, PAJ			
C. DOCUM	ENT'S CONSIDERED TO BE RELEVANT Citation of document, with indication, where appropriate, of the			
Culogoly	Ortalion of document, with indication, where appropriate, of the	relevant passages	Relevant to claim No.	
Α	DE 196 48 539 A1 (MANNESMANN VD		1,2	
!	FRANKFURT, DE; MANNESMANN VDO A 25 June 1998 (1998-06-25)	G)	,	
	cited in the application			
	column 3, line 64 - column 4, l	ine 10		
Α	US 4 014 741 A (FOXWORTHY ET AL)	1,2	
	29 March 1977 (1977-03-29) column 1, line 51 - column 2, l	ing F7	,	
		iffe 5/		
·				
Furth	er documents are listed in the continuation of box C.	χ Patent family members are listed in	annex.	
° Special cat	egories of cited documents :	"T" later document published after the inter	national filing date	
conside	nt defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance	or priority date and not in conflict with the cited to understand the principle or the invention	ne application but	
filing da		"X" document of particular relevance; the cla cannot be considered novel or cannot be	limed invention	
wnich is	nt which may throw doubts on priority claim(s) or scited to establish the publication date of another	involve an inventive step when the doc "Y" document of particular relevance; the cla	ument is taken alone	
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such document.				
"P" documer	nt published prior to the international filing date but	ments, such combination being obvious in the art.	to a person skilled	
later than the priority date claimed Date of the actual completion of the international search		"&" document member of the same patent family Date of mailing of the international search report		
5	April 2005	15/04/2005		
Name and m	ailing address of the ISA	Authorized officer		
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk			
	Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	Stobbelaar, M		

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent tamily members

International Application No PCT/EP2004/053661

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
DE 19648539	A1	25-06-1998	DE EP ES JP US	59709847 D1 0844459 A1 2197276 T3 10160513 A 6070337 A	22-05-2003 27-05-1998 01-01-2004 19-06-1998 06-06-2000
US 4014741	A	29-03-1977	DE FR IT JP JP JP	2628822 A1 2317629 A1 1079127 B 52011393 A 58066319 U 60038166 Y2	13-01-1977 04-02-1977 08-05-1985 28-01-1977 06-05-1983 14-11-1985

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen
PCT/EP2004/053661

A KLASS	IEIZIEDIINO DEC ANMEI DIINOCCECENCTANDEC				
ÎPK 7	IFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES G01D5/165 G01D5/251				
	nternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Kla	assifikation und der IPK			
	RCHIERTE GEBIETE rter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymb	nole)	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
IPK 7	G01D				
Recherchie	rte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, s	soweit diese unter die recherchierten Gebiete	e fallen		
Während de	er Internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (I	Name der Datenbank und evtl. verwendete	Suchbegriffe)		
EPO-In	ternal, WPI Data, PAJ				
	•				
C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN				
Kategorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angab	pe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.		
Α	DE 196 48 539 A1 (MANNESMANN VDO FRANKFURT, DE; MANNESMANN VDO AG	AG, 60388	1,2		
	25. Juni 1998 (1998–06–25))			
	in der Anmeldung erwähnt				
	Spalte 3, Zeile 64 - Spalte 4, Ze	eile 10			
Α	US 4 014 741 A (FOXWORTHY ET AL)		1,2		
	29. März 1977 (1977–03–29)	<u></u> .	-,-		
	Spalte 1, Zeile 51 - Spalte 2, Ze	eile 57			
entne entne	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	X Siehe Anhang Patentfamille			
	Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen : ntlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert,	"T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht	worden ist und mit der		
aperni	cht als besonders bedeutsam anzusehen ist Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen	Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur Erfindung zugrundeliegenden Prinzips	zum Verständnis des der		
Anmelo	iedatum veröffentlicht worden ict	"X" Veröffentlichung von besonderer Bedeu	tung; die beanspruchte Erfindung		
coboine	and the geerghet ist, einen Phontaisanspruch zweireinatt er-	kann allein aufgrund dieser Veröffentlic	hung nicht als neu oder auf		
ausaefi	in zu lassen, ouer durch die das veroffentlichungsdatum einer n im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden er die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ührt)				
Aine Re	ntlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, anutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht	werden, wenn die Veröffentlichung mit Veröffentlichungen dieser Kategorie in diese Verbindung für einen Fachmann	Verbindung gebracht wird und		
aem be		"&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben			
Datum des A	tum des Abschlusses der internationalen Recherche Absendedatum des internationalen Recherchenberichts				
5.	April 2005	15/04/2005			
Name und Po	ostanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2	Bevollmächtigter Bediensteter			
	NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl,				
	Fax: (+31–70) 340–3016	Stobbelaar, M			

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Aktenzeichen
PCT/EP2004/053661

	echerchenbericht rtes Patentdokume	nt	Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE 	19648539	A1	25-06-1998	DE EP ES JP US	59709847 D1 0844459 A1 2197276 T3 10160513 A 6070337 A	22-05-2003 27-05-1998 01-01-2004 19-06-1998 06-06-2000
US	4014741	Α	29-03-1977	DE FR IT JP JP JP	2628822 A1 2317629 A1 1079127 B 52011393 A 58066319 U 60038166 Y2	13-01-1977 04-02-1977 08-05-1985 28-01-1977 06-05-1983 14-11-1985

Formblatt PCT/ISA/210 (Anhang Patentfamilie) (Januar 2004)